

Tříosá stabilizace pro modely letadel NX3 – návod k použití

DŮLEŽITÉ – Gyro musí být kalibrováno po každé změně trimování, subtrimů, výměně modelu, změně vysílače – viz. krok 6. návodu

Funkce:

1. Typy modelů – NX3 podporuje 4 typy modelů – křídélka s 1 servem (single aileron), křídélka se dvěma servy (dual aileron / flaperons), samokřídlo (delta wing) a motýlková ocasní plocha (v-tail)
2. Letové režimy (módy) – Jsou podporovány následující 3 letové módy:
 - a. Standard / Rate Mode – NX3 stabilizuje model v průběhu normálně řízeného letu
 - b. Hold Mode (Heading Lock Mode) – NX3 stabilizuje model v poloze, ve které byl mód aktivován (nožový let, visení atp.)
 - c. Stabilizace vypnuta

Technické údaje:

1. Napájecí napětí: 5-6V AC
2. Rozměry: 40 x 25 x 10 mm
3. Hmotnost: 6,5 g

Obsah balení:

1. Gyro NX3
2. 5x servo propojka s konektory JR (přijímač-gyro)
3. oboustranná lepicí podložka pro připevnění v modelu
4. návod

LED indikace stavu NX3:

1. LED nesvítí – funkce stabilizace je vypnuta, můžete normálně řídit model jako bez gyra
2. LED trvale svítí – NX3 je v módu Standard / Rate Mode
3. LED bliká – NX3 je v módu HOLD Mode

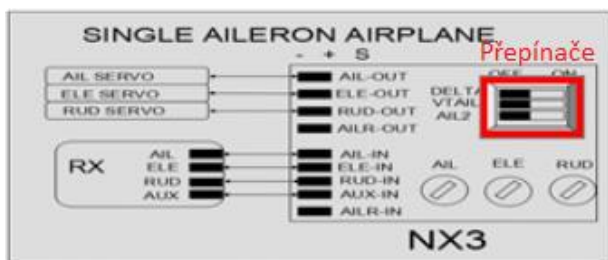
KROK 1 – MONTÁŽ

NX3 musí být upevněno v trupu vodorovně co nejbližší k těžišti a přesně v podélné ose modelu, servokonektory NX3 musí směřovat dopředu ve směru letu. Pro upevnění použijte oboustrannou lepicí pásku přiloženou v balení. U modelů s křížovým trupem (např. z desek EPP nebo depronu), můžete NX3 připevnit bočně visle na trup. V tomto případě je nutno zaměnit konektory pro připojení serva výškovky a směrovky.



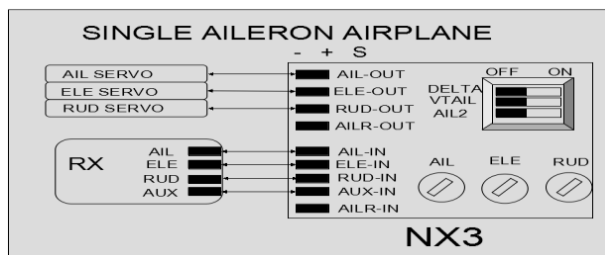
KROK 2 – VÝBĚR TYPU MODELU

Prostřednictvím mikro přepínačů, které naleznete na NX3, můžete zvolit požadovaný typ modelu. Posunutí odpovídajícího přepínače provedte malým šroubováčkem nebo pinzetou.



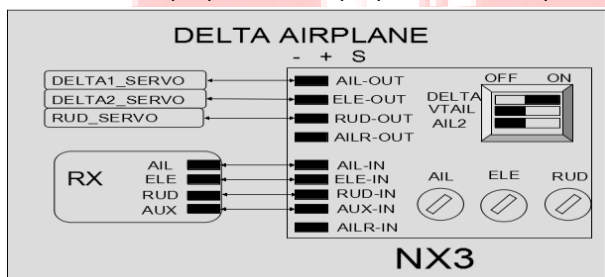
NORMÁLNÍ TYP MODELU (SINGLE EILERON)

Model s 1 servem křidélek nebo 2 servy propojenými Y kabelem. Všechny mikropřepínače zůstanou v pozici OFF.



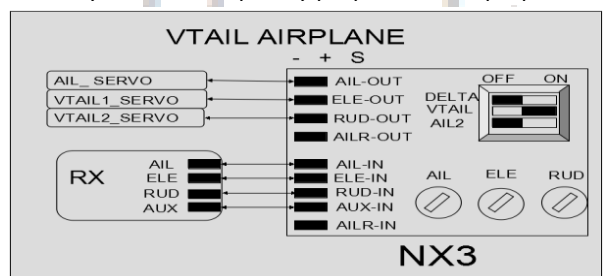
SAMOKŘÍDLO (DELTA WING)

Pro samokřídlo přepněte mikropřepínač DELTA doprava, do pozice ON.



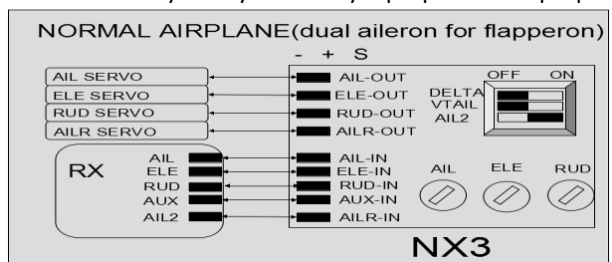
MOTÝLKOVÉ OCASNÍ PLOCHY (V-TAIL)

Pro motýlkové ocasní plochy přepněte mikropřepínač V-TAIL doprava, do pozice ON.



KŘIDÉLKA ŘÍZENÁ 2 SERVY (FLAPPERON)

Model s křídélky řízenými 2 servy – přepínač AIL2 přepněte doprava do pozice ON.



UPOZORNĚNÍ: Pokud máte křídélka řízená dvěma servy a motýlkové ocasní plochy, MUSÍTE přepnout oba přepínače (VTAIL i AIL2) do pozice ON.

UPOZORNĚNÍ: Pokud provedete přepnutí přepínače za provozu NX3, je nutno vypnout a znovu zapnout palubní soustavu. Teprve potom si NX3 načte nové nastavení přepínačů.

KROK 3 – PŘIPOJENÍ NX3 DO PALUBNÍ SOUSTAVY

Připojte serva, NX3 a přijímač tak, jak je zobrazeno na obrázku u jednotlivých typů modelů v předcházejícím kroku. Dbejte na správnou polaritu Minus-Plus-Signál, jak je naznačeno na krabici NX3.

KROK 4 – NASTAVENÍ PŘEPÍNAČE MÓDU (AUX)

Konektor NX3 „AUX-IN“ připojte na přijímači k některému z volných kanálů (např. kanálu 5) kanál přiřadte na vysíláči k tří-polohovému přepínači. Tak budete moci v průběhu letu přepínat mezi všemi třemi módy NX3.

Jestliže nemáte k dispozici třípolohový přepínač, ale jen dvoupolohový, budete moci přepínat mezi „Standard Mode“ a „Hold Mode“, ale nebudete moci NX3 vypnout. Jestli můžete pro přepínač konfigurovat koncové polohy, můžete se sami rozhodnout, které dva módy budete používat a budete mít možnost mezi nimi přepínat (Vypnuto – „Hold Mode“, Vypnuto – „Standard Mode“).

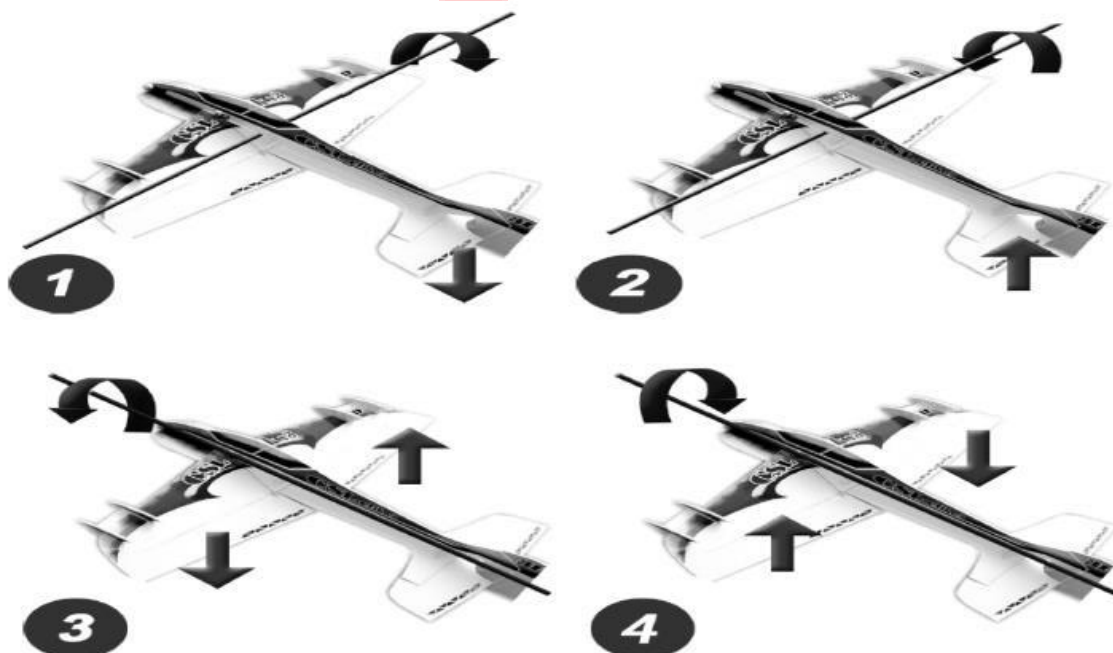
Jestliže „AUX-IN“ nepřipojíte k žádnému kanálu, bude NX3 automaticky v režimu „Standard Mode“.

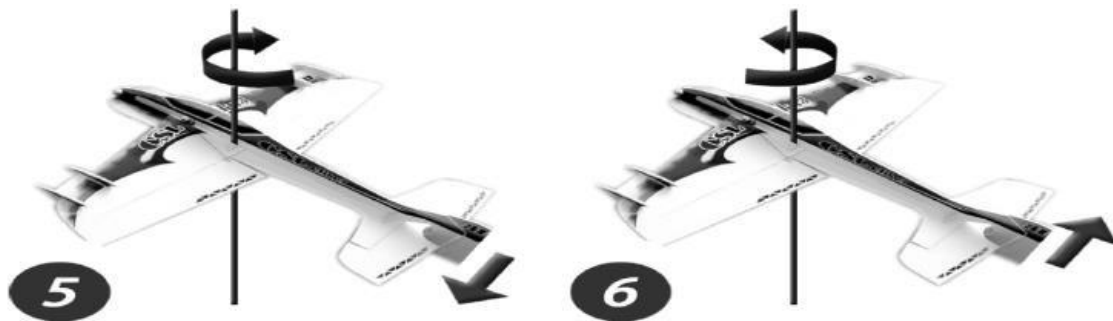
KROK 5 – SMĚR ŘÍZENÍ A ZISK

Před prvním vzletem zkontrolujte, že při stabilizaci NX3 generuje správné korekce do řízení ve všech třech osách. JINAK HROZÍ HAVÁRIE A ROZBITÍ MODELU!!!

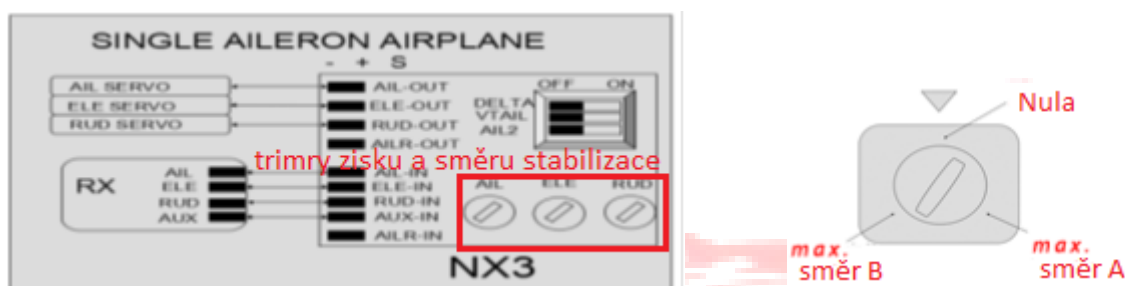
Příklad kontroly správného směru kormidel při stabilizaci:

Zvedejte trup modelu za ocasní část směrem NAHORU (kolem příčné osy modelu). NX3 musí generovat signál, který zvedá výškovku také nahoru. Pohyb zadní části trupu doleva (kolem svislé osy modelu) musí generovat vychýlení směrovky ve stejném směru tedy doleva. Pohyb pravým křídlem směrem nahoru (kolem podélné osy modelu) musí generovat pohyb pravého křídélka nahoru a levého dolů.





Pokud NX3 generuje řízení pro stabilizaci v některé ose obráceně, změňte směr stabilizace pomocí otočných trimrů AIL (křídélka), ELE (výškovka), RUD (směrovka). Odpovídající otočný trimr otočte pomocí malého plochého šroubováčku do obráceného směru na maximum.



Když je směr stabilizace správný, můžete otáčet trimrem ve směru Nula tak daleko, až generované výchylky stabilizátoru jsou pro Vás dostatečné. Pokud za letu se zapnutou stabilizací dochází ke kmitání modelu, snižte zisk stabilizace v odpovídající ose otočením trimru trochu směrem k nule. Při zalétávání je doporučeno postupně zisk zvyšovat, až se model rozkmitá, a pak zisk trochu snížit.

KROK 6 – KALIBRACE STŘEDNÍ POLOHY

Pro kalibraci středních poloh řízení NX3 (např. po změně trimování modelu), přepněte řídicí signál AUX 6x v průběhu 1 vteřiny mezi polohou „Standard Mode“ a „Hold Mode“... nebo jednoduše odpojte akumulátor napájení palubní soustavy a zase jej připojte 😊

TIPY, KALIBROVÁNÍ, TRIMOVÁNÍ, ZALÉTÁVÁNÍ

1. Přepněte NX3 do vypnutého stavu. Zalétejte model, vytrimujte.
2. Odpojte a znovu zapojte akumulátor palubní soustavy
3. NX3 krátce pohne kormidly a tím ukáže, že je připraveno
4. Když poletíte s NX3 s vypnutou stabilizací a provedete trimování modelu, po přepnutí do „Standard Mode“ nebo „Hold Mode“ NX3 začne ihned trimování korigovat! Před zapnutím módu stabilizace musí být provedena kalibrace!